



## Çevre akımları yöntemi

Çevre akımları yönteminde bazı kavramların bilinmesi gerekir.

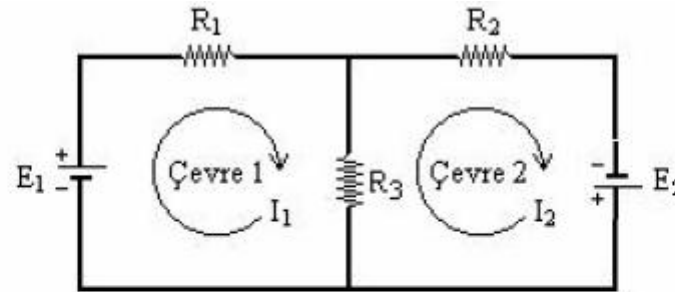
**Düğüm:** Üç yada daha fazla elamanın birleştiği noktaya düğüm denir.

**Çevre:** Bir düğümden yalnız bir kere geçmek suretiyle tekrar başladığımız noktaya gelinceye kadar devre üzerinde takip edilen iki ucu kapalı yoldur. Bu çevrede dolaşan akıma de **çevre akımı** denir.

Şekil 4.15' deki devrenin çevre akımları ve AB düğümleri gösterilmiştir.

1. 1. 1. çevre;  $E_1$ ,  $R_1$  ve  $R_3$  elemanlarından,
2. 2. 2. çevre ise;  $R_3$ ,  $R_2$  ve  $E_2$  elemanlarından oluşmaktadır.

Devrelerde, çevre akımları istenilen yönde seçilebilir. Şekil 4.15' de çevre akımları, ( $I_1$  ve  $I_2$ ) saat ibresi yönünde seçilmiştir. Seçilen çevrelerde çevre dönüş yönüne uyan gerilim düşümlerini (+), çevre dönüş yönüne ters olan gerilim düşümlerini (-) olarak her çevreye kirşof gerilimler kanununu uygularsak



Şekil 4. 1 Çevre akımları ve Düğümlerin gösterilmesi

1. 1. 1. çevre için:

$$I_1 \cdot R_1 + I_1 \cdot R_3 - I_2 \cdot R_3 = E_1$$

$$I_1 \cdot (R_1 + R_3) - I_2 \cdot R_3 = E_1$$

(4.4)



2. 2. 2. çevre için:

$$I_2 \cdot R_3 + I_2 \cdot R_2 - I_1 \cdot R_3 = E_2$$

$$I_2 \cdot (R_3 + R_2) - I_1 \cdot R_3 = E_2 \quad (4.5)$$

$$I_1 \cdot (R_1 + R_3) - I_2 \cdot R_3 = E_1 \quad (1. \text{ çevreden } )$$

$$-I_1 \cdot R_3 + I_2 \cdot (R_3 + R_2) = E_2 \quad (2. \text{ çevreden } )$$

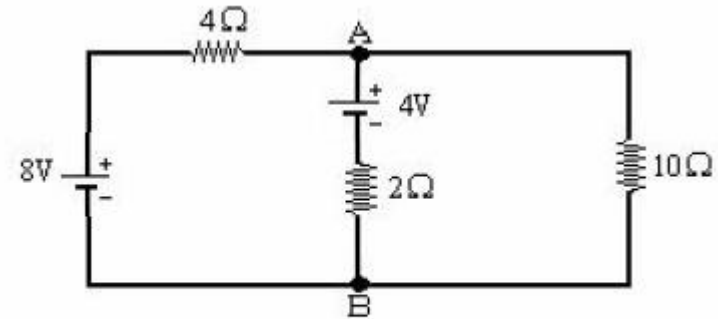
$$\begin{bmatrix} R_1 + R_3 & -R_3 \\ -R_3 & R_2 + R_3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} E_1 \\ E_2 \end{bmatrix}$$

olarak iki bilinmeyenli iki denklem elde edilir. s yönlü olduğundan, 1. Çevrede  $I_1$  çevre akımına,  $I_2$  çevre akımı ters olduğundan 1. Çevreye göre denklem yazılırken  $I_2$ 'nin işareti eksi alınır. Aynı şekilde 2. çevre için denklem yazılırken bu sefer  $I_2$ 'ye ters yönlü olduğunda  $I_1$ 'in işareti eksi olarak alınır.

Son olarak; bulunan bu iki bilinmeyenli iki denklem birlikte çözülerek çevre akımları bulunur.

### Problem

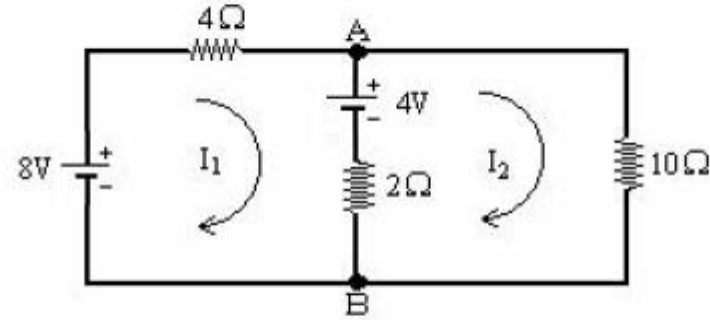
Şekil 4.16' daki devrede,  $10 \Omega$ 'luk direncin çektiği gücü ve kaynaklardan çekilen akımları bulunuz.



Şekil 4. 2 İki çevreli devre

**Çözüm:**

Verile iki çevreli devrede çevre akımlarını Şekil 4.17' deki gibi saat ibresi yönünde olarak kirşof gerilimler kanununu uygulayalım.



Şekil 4. 3 Çevre akımları işaretlenmiş devre

$$4I_1 + 2I_1 - 2I_2 = 8 - 4 \quad (1. \text{ çevreden})$$

$$6I_1 - 2I_2 = 4 \quad \dots\dots\dots(a)$$

İkinci göze Kirşof gerilimler kanununu uygulayalım.

$$10I_2 + 2I_2 - 2I_1 = 4 \quad (2. \text{ çevreden})$$

$$-2I_1 + 12I_2 = 4 \quad \dots\dots\dots(b)$$

$$6I_1 - 2I_2 = 4 \quad (1. \text{ çevreden})$$

$$-2I_1 + 12I_2 = 4 \quad (2. \text{ çevreden})$$

(a) ve (b)' deki iki bilinmeyenli iki denklemi çözelim.

1. çevreden elde edilen denklemin her iki tarafını 6 ile çarpıp  $I_2$  bilinmeyenini yok edelim.



$$36 I_1 - 12 I_2 = 24$$

$$-2 I_1 + 12 I_2 = 4$$

$$34 I_1 = 28 \quad \Rightarrow \quad I_1 = \frac{34}{28} = 0,82 A$$

Bulunan  $I_1$  akımını denklemlerden herhangi birisinde yerine koyalım.

$$6 \cdot 0,82 - 2 I_2 = 4$$

$$4,92 - 2 I_2 = 4 \quad \Rightarrow \quad I_2 = \frac{4 - 4,92}{-2} = 0,46 A$$

olarak bulunur.

8V' luk kaynağın verdiği akım  $I_1 = 0,82 A$

A ve B noktaları arasında geçen  $I_1$  ve  $I_2$  akımlarının yönleri birbirlerine ters olduğu için

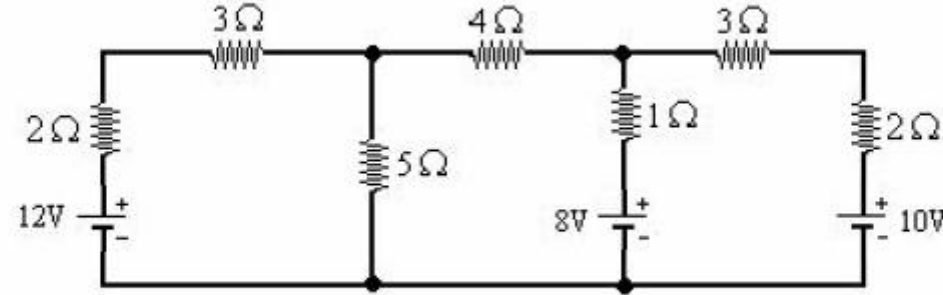
4V' luk kaynağın verdiği akım  $I_1 - I_2 = 0,82 - 0,46 = 0,36 A$

10  $\Omega$  ' luk dirençten geçen akım  $I_2$  olduğuna göre bu direncin çektiği güç;

$$P = R I^2 = 10 \cdot 0,46^2 = 2,116 W \quad \text{olarak bulunur.}$$

**Problem**

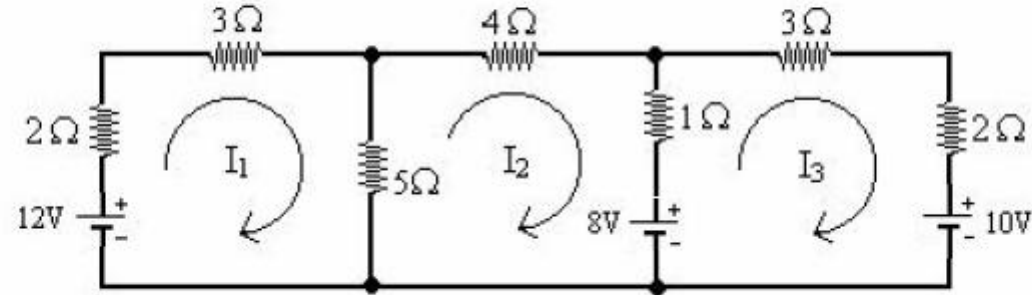
Şekil 4.18' de verilen üç gözlü devrede her bir dirençten geçen akımı hesaplayınız.



Şekil 4. 4 Üç gözlü devre

**Çözüm:**

Göz akımlarını saat ibresi yönünde Şekil 4.19' daki gibi işaretleyerek her bir göze kirşof gerilimler kanununu uygulayalım.



Şekil 4. 5 Çevre akımları işaretlenmiş üç gözlü devre.



Her göze kirşof gerilimler kanununu uygularken, göz akımlarının kabul edilen yönleri pozitif yön olarak alınır. Kaynak gerilimlerinin pozitif veya negatif olması o göz akımının yönüne göre bulunur. Bir kaynak o gözün akım yönüne ters yönde akım veriyorsa, bu kaynağın gerilimi negatif olarak alınır.

Birinci göz için;

$$2I_1 + 3I_1 + 5I_1 - 5I_2 = 12$$

$$10I_1 - 5I_2 = 12 \dots\dots\dots (a)$$

İkinci göz için;

$$4I_2 + 5I_2 - 5I_1 + 1 \cdot I_2 - 1 \cdot I_3 = -8$$

$$-5I_1 + 10I_2 - I_3 = -8 \dots\dots\dots (b)$$

Üçüncü göz için;

$$1 \cdot I_3 - 1 \cdot I_2 + 3I_3 + 2I_3 = 8 - 10$$

$$-I_2 + 6I_3 = -2 \dots\dots\dots (c)$$

Elde edilen (a), (b) ve (c) denklemlerini çözelim;

$$10I_1 - 5I_2 = 12$$

$$-5I_1 + 10I_2 - I_3 = -8$$

$$-I_2 + 6I_3 = -2$$

Katsayılar determinantını yazalım;



$$D_0 = \begin{vmatrix} 10 & -5 & 0 \\ -5 & 10 & -1 \\ 0 & -1 & 6 \end{vmatrix} \Rightarrow D_0 = \begin{vmatrix} 10 & -5 & 0 & 10 & -5 \\ -5 & 10 & -1 & -5 & 10 \\ 0 & -1 & 6 & 0 & -1 \end{vmatrix}$$

$$D_0 = [(10)(10)(6) + (-5)(-1)(0) + (0)(-5)(-1)] - [(0)(10)(0) + (10)(-1)(-1) + (-5)(-5)(6)]$$

$$D_0 = 600 - 160 = 440$$

$$D_1 = \begin{vmatrix} 12 & -5 & 0 \\ -8 & 10 & -1 \\ -2 & -1 & 6 \end{vmatrix} \Rightarrow D_1 = \begin{vmatrix} 12 & -5 & 0 & 12 & -5 \\ -8 & 10 & -1 & -8 & 10 \\ -2 & -1 & 6 & -2 & -1 \end{vmatrix}$$

$$D_1 = [(12)(10)(6) + (-5)(-1)(-2) + (0)(-8)(-1)] - [(0)(10)(-2) + (12)(-1)(-1) + (-5)(-8)(6)]$$

$$D_1 = 720 - 262 = 458$$

$$D_2 = \begin{vmatrix} 10 & 12 & 0 \\ -5 & -8 & -1 \\ 0 & -2 & 6 \end{vmatrix} \Rightarrow D_2 = \begin{vmatrix} 10 & 12 & 0 & 10 & 12 \\ -5 & -8 & -1 & -5 & -8 \\ 0 & -2 & 6 & 0 & -2 \end{vmatrix}$$

$$D_2 = [(10)(-8)(6) + (12)(-1)(0) + (0)(-5)(-2)] - [(0)(-8)(0) + (10)(-1)(-2) + (12)(-5)(6)]$$

$$D_2 = -480 + 340 = -140$$



$$D_3 = \begin{vmatrix} 10 & -5 & 12 \\ -5 & 10 & -8 \\ 0 & -1 & -2 \end{vmatrix} \Rightarrow D_3 = \begin{vmatrix} 10 & -5 & 12 & 10 & -5 \\ -5 & 10 & -8 & -5 & 10 \\ 0 & -1 & -2 & 0 & -1 \end{vmatrix}$$

$$D_3 = [(10)(10)(-2) + (-5)(-8)(0) + (12)(-5)(-1)] - [(12)(10)(0) + (10)(-8)(-1) + (-5)(-5)(-2)]$$

$$D_3 = -280 + 110 = -170$$

$$I_1 = \frac{D_1}{D_0} = \frac{458}{440} = 1,04A \quad I_2 = \frac{D_2}{D_0} = \frac{-140}{440} = -0,318A \quad I_3 = \frac{D_3}{D_0} = \frac{-170}{440} = -0,386A$$

olarak bulunur. Dikkat edilirse  $I_2$  ve  $I_3$  çevre akımları negatif çıkmıştır. Bunun anlamı bu iki çevre için alınmış akım yönleri terstir.  $I_2$  ve  $I_3$  çevre akımlarının yönlerini değiştirerek devreyi yeniden çizelim ve her elemandan geçen akımları hesaplayalım.

5 ohm' luk dirençten  $I_1$  ve  $I_2$  çevre akımları aynı yönde geçtiği için ;

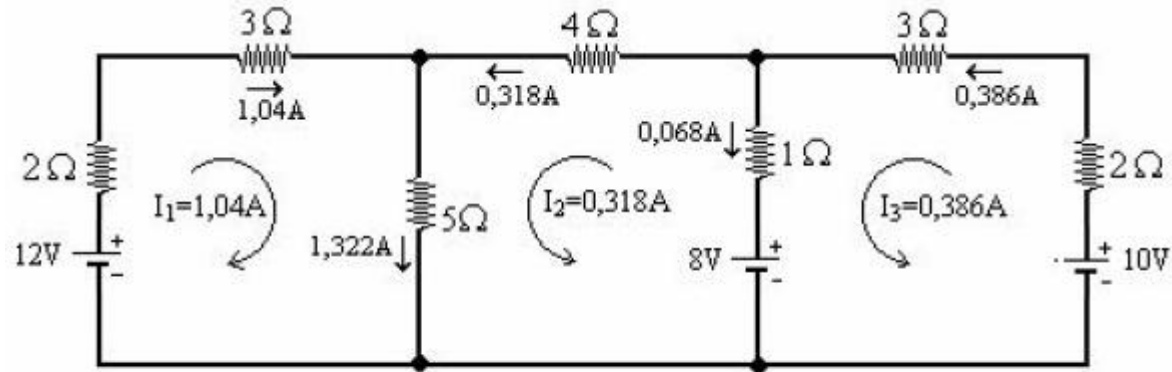
$$I_1 + I_2 = 1,04 + 0,318 = 1,322A \text{ geçer.}$$

1 ohm' luk dirençten  $I_2$  ve  $I_3$  çevre akımları ters yönlü olduğu için ;

$$I_3 - I_2 = 0,386 - 0,318 = 0,068A \text{ geçer.}$$

Buna göre devrenin çözülmüş hali şekil 4.20' de gösterilmiştir.

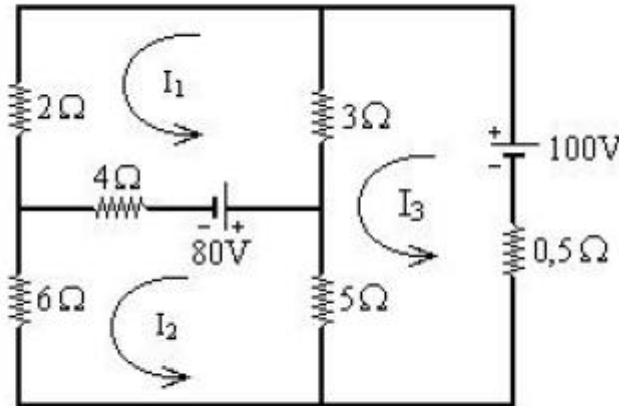




Şekil 4. 6 Devrenin çözülmüş hali

**Problem**

Şekil 4.21'de verilen devrenin çevre akımlarını bulunuz.



Şekil 4. 7 Üç çevreli devre

**Çözüm:**

Devrede, Kirşof gerilimler kanununu her göz için yazacak olursak;  
Birinci göz için;



$$2I_1 + 4I_1 - 4I_2 + 3I_1 - 3I_3 = 80$$

$$9I_1 - 4I_2 - 3I_3 = 80 \dots\dots\dots (a)$$

İkinci göz için;

$$4I_2 - 4I_1 + 6I_2 + 5I_2 - 5I_3 = -80$$

$$-4I_1 + 15I_2 - 5I_3 = -80 \dots\dots\dots (b)$$

Üçüncü göz için;

$$3I_3 - 3I_1 + 5I_3 - 5I_2 + 0,5I_3 = 100$$

$$-3I_1 - 5I_2 + 8,5I_3 = 100 \dots\dots\dots (c)$$

elde edilir. Bulunan Dk.(a), Dk.(b), Dk.(c)'yi alt alta yazarak katsayılar determinantını oluşturalım.

$$9I_1 - 4I_2 - 3I_3 = 80$$

$$-4I_1 + 15I_2 - 5I_3 = -80$$

$$-3I_1 - 5I_2 + 8,5I_3 = 100$$

$$D_0 = \begin{vmatrix} 9 & -4 & -3 \\ -4 & 15 & -5 \\ -3 & -5 & 8,5 \end{vmatrix} \Rightarrow D_0 = \begin{vmatrix} 9 & -4 & -3 & 9 & -4 \\ -4 & 15 & -5 & -4 & 15 \\ -3 & -5 & 8,5 & -3 & -5 \end{vmatrix}$$

$$D_0 = [1147,5 - 60 - 60] - [135 + 225 + 136] = 1027,5 - 496 = 531,5$$

$$D_0 = 1027,5 - 496 = 531,5$$



$$D_1 = \begin{vmatrix} 80 & -4 & -3 \\ -80 & 15 & -5 \\ 100 & -5 & 8,5 \end{vmatrix} \Rightarrow D_1 = \begin{vmatrix} 80 & -4 & -3 & 80 & -4 \\ -80 & 15 & -5 & -80 & 15 \\ 100 & -5 & 8,5 & 100 & -5 \end{vmatrix}$$

$$D_1 = [10200 + 2000 - 1200] - [-4500 + 2000 + 2720]$$

$$D_1 = 11000 - 220 = 10780$$

$$D_2 = \begin{vmatrix} 9 & 80 & -3 \\ -4 & -80 & -5 \\ -3 & 100 & 8,5 \end{vmatrix} \Rightarrow D_2 = \begin{vmatrix} 9 & 80 & -3 & 9 & 80 \\ -4 & -80 & -5 & -4 & -80 \\ -3 & 100 & 8,5 & -3 & 100 \end{vmatrix}$$

$$D_2 = [-6120 + 1200 + 1200] - [-720 - 4500 - 2720]$$

$$D_2 = -3720 + 7940 = 4220$$

$$D_3 = \begin{vmatrix} 9 & -4 & 80 \\ -4 & 15 & -80 \\ -3 & -5 & 100 \end{vmatrix} \Rightarrow D_3 = \begin{vmatrix} 9 & -4 & 80 & 9 & -4 \\ -4 & 15 & -80 & -4 & 15 \\ -3 & -5 & 100 & -3 & -5 \end{vmatrix}$$

$$D_3 = [13500 - 960 + 1600] - [-3600 + 3600 + 1600]$$

$$D_3 = 14140 - 1600 = 12540$$

Bulunan determinant değerlerine göre çevre akımlarını hesaplayalım;



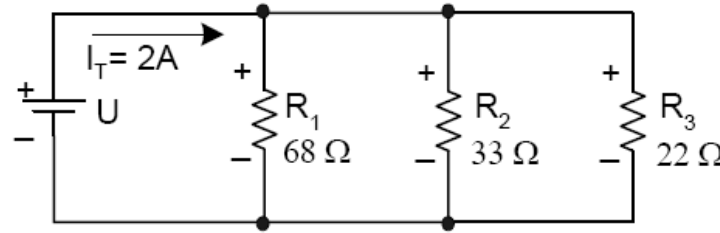
$$I_1 = \frac{D_1}{D_0} = \frac{10780}{531,5} = 20,28A$$

$$I_2 = \frac{D_2}{D_0} = \frac{4220}{531,5} = 7,93A$$

$$I_3 = \frac{D_3}{D_0} = \frac{12540}{531,5} = 23,6A \quad \text{olarak bulunur.}$$

### Örnek3.12:

Şekil3.21deki devrede kaynaktan çekilen güç ve dirençler üzerindeki güçleri bulunuz.



Şekil3.21

$$R_{E\check{S}} = R_T = \frac{1}{\left(\frac{1}{68\Omega}\right) + \left(\frac{1}{33\Omega}\right) + \left(\frac{1}{22\Omega}\right)} = 11,1\Omega$$

$$P_T = I_T^2 \cdot R_T = (2A)^2 \cdot (11,1\Omega) = 44,4Watt$$

$$U = I_T \cdot R_{E\check{S}} = 2A \cdot 11,1\Omega = 22,2V$$

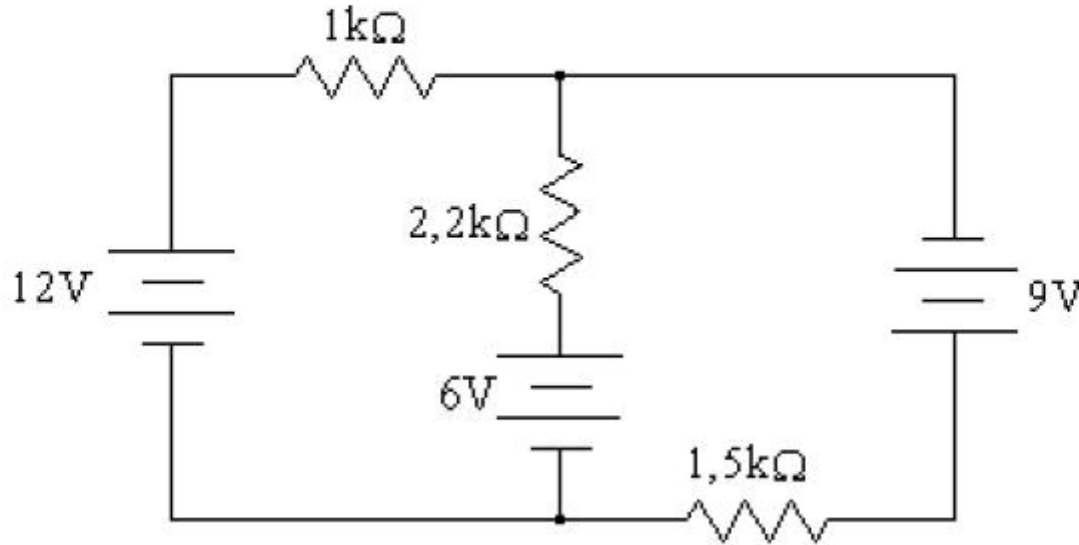
$$P_1 = \frac{(22,2)^2}{68\Omega} = 7,25W$$

$$P_2 = \frac{(22,2)^2}{33\Omega} = 14,9W$$

$$P_3 = \frac{(22,2)^2}{22\Omega} = 22,4W$$

**Örnek6.2:**

Şekil6.3 deki verilen devrede eleman uçlarındaki gerilim düşümünü çevre akımlar yönteminden yararlanarak bulunuz.



Şekil6.3

İki gözlü, iki göz akımı olacaktır. Bu akımlara göre gözlerin gerilim denklemi;

$$1.\text{göz} \quad 10^3 I_1 + 2,2 \cdot 10^3 (I_1 - I_2) + 6 = 12$$

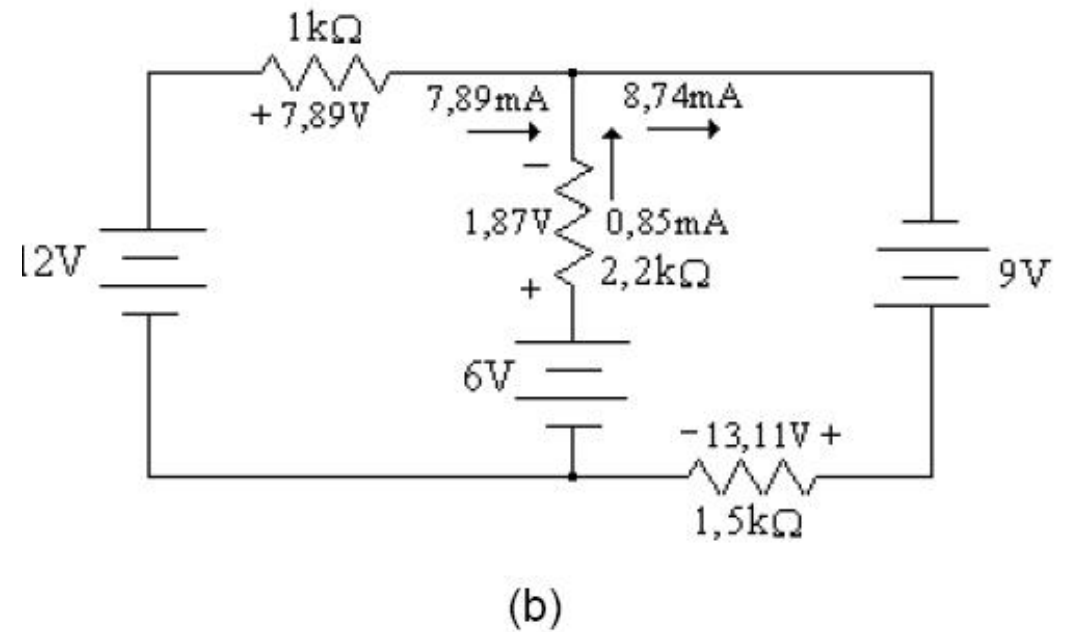
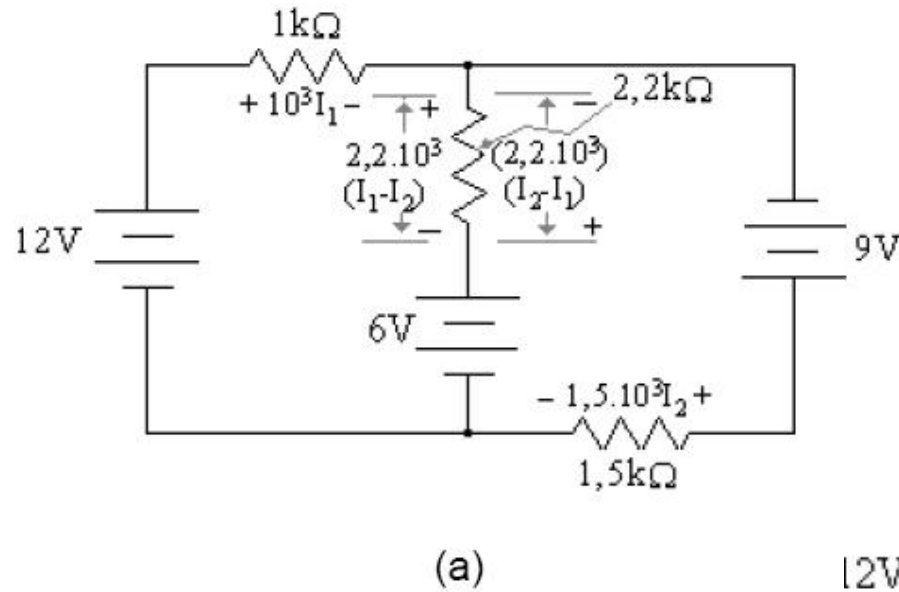
$$2.\text{göz} \quad 1,5 \cdot 10^3 I_2 + 2,2 \cdot 10^3 (I_2 - I_1) = 6 + 9$$



denklem düzenlenirse;

$$3,2 \cdot 10^3 I_1 - 2,2 \cdot 10^3 I_2 = 6$$

$$-2,2 \cdot 10^3 I_1 + 3,7 \cdot 10^3 I_2 = 15$$



Şekil üzerinde değerlerini ve kutupları gösterdiğimiz değerleri denklemini çözerek bulabiliriz.



$$\Delta = \det \begin{vmatrix} 3,2 \cdot 10^3 & -2,2 \cdot 10^3 \\ -2,2 \cdot 10^3 & 3,7 \cdot 10^3 \end{vmatrix} = (11,84 - 4,84) \cdot 10^6 = 7 \cdot 10^6$$

$$I_1 = \frac{\det \begin{vmatrix} 6 & -2,2 \cdot 10^3 \\ 15 & 3,7 \cdot 10^3 \end{vmatrix}}{\Delta} = \frac{(22,2 + 33) \cdot 10^3}{7 \cdot 10^6} = 7,89 \text{mA}$$

$$I_2 = \frac{\det \begin{vmatrix} 3,2 \cdot 10^3 & 6 \\ -2,2 \cdot 10^3 & 15 \end{vmatrix}}{7 \cdot 10^6} = \frac{(48 + 13,2) \cdot 10^3}{7 \cdot 10^6} = 8,74 \text{mA}$$

göz akımları bulunur. bu göz akımlarından faydalanılarak  $I_{2,2k\Omega}$  değerini bulursak;

$$I_{2,2k\Omega} = I_1 - I_2 = 7,89 \text{mA} - 8,74 \text{mA} = -0,85 \text{mA}$$

$$U_{2,2k\Omega} = (0,85 \text{mA}) \cdot (2,2 \text{k}\Omega) = 13,1 \text{V}$$

$1 \text{k}\Omega$  üzerinden 1.göz  $1,5 \text{k}\Omega$  üzerinden 2.göz akımı aktığından bu direnç uçlarındaki gerilim değerleri aşağıdaki şekilde bulunur.

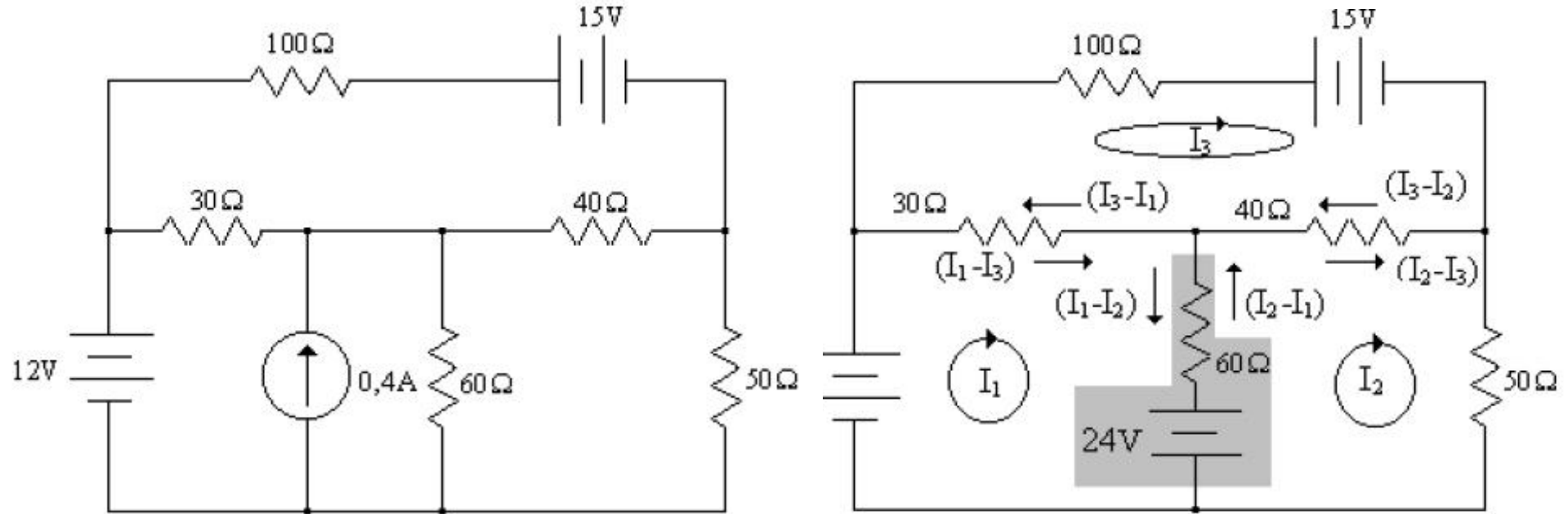
$$U_{1k\Omega} = I_1 \cdot 1 \text{k}\Omega = (7,89 \text{mA}) \cdot (1 \text{k}\Omega) = 7,89 \text{V}$$

$$U_{1,5k\Omega} = I_2 \cdot 1,5 \text{k}\Omega = (8,74 \text{mA}) \cdot (1,5 \text{k}\Omega) = 13,1 \text{V}$$

## Örnek6.3:



Şekil6.5(a)deki devrenin her göz için gerilimler denklemini oluşturarak matrisle çözülecek duruma getiriniz.



Akım kaynağı gerilim kaynağına dönüşüm yapılarak ohm kanunundan değeri bulunur.

$$U = (0,4A).(60\Omega) = 24V$$





Her gözün çevre denklemini kirşofun gerililer kanunundan oluşturulur.

$$1.göz \quad (I_1 - I_3)30 + (I_1 - I_2)60 + 24 = 12$$

$$2.göz \quad (I_2 - I_1)60 + (I_2 - I_3)40 + 50I_2 = 24$$

$$3.göz \quad 100I_3 + (I_3 - I_2)40 + (I_3 - I_2)30 + 15 = 0$$

bu denklem düzenlenirse;

$$90I_1 - 60I_2 - 30I_3 = -12$$

$$-60I_1 + 150I_2 - 40I_3 = 24$$

$$-30I_1 - 40I_2 + 170I_3 = -15$$

denklemleri 3x1 matrisle değerlerini yazarak bulabiliriz veya yok etme metoduyla da çözülebilir. 3x1 matrisin değerleri denklemden yazalım;

$$\begin{bmatrix} 90 & -60 & -30 \\ -60 & 150 & -40 \\ -30 & -40 & 170 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \\ I_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -12 \\ 24 \\ -15 \end{bmatrix}$$

bu matris çözümlerse göz akımları bulunur. Bu bulunan akımlarda yararlanarak kol akımlarının değeri de bulunmuş olur.